



Aile volante autonome pour relevés cartographiques et surveillance aérienne

Nouvelle ligne de systèmes
CAMPUS IP



Nouveau

MultiR-Concept



Référence de commande :
CISYSALV01 - Aile volante Autonome

Présentation

Cette aile volante est dotée d'une motorisation électrique, de gouvernes pilotées par servomoteurs, d'une ou plusieurs caméras ainsi que de multiples capteurs (sonde Pitot, GPS, altimètre, thermomètre...) soit livrés en standard, soit en options.

L'aile est pilotée par une carte électronique universelle embarquée permettant le contrôle de drones, d'ailes ainsi que de drones roulants. Les divers modes de pilotages possibles sont : pilotage à vue, aux instruments ou pilotage automatique sur plan de vol préalablement paramétré.

Les paramètres de vols sont mémorisés sur une carte mémoire, véritable «boite noire» pour exploitation ultérieure ; Ils sont également transmis en temps réel et affichés sur l'écran de l'ordinateur par le biais d'un logiciel dont l'interface utilisateur est configurable : indications de vitesse, d'altitude, d'angle de roulis, tangage, de lacet, autonomie, positionnement sur carte Google, etc.. Une application sous Android est également disponible.

Le flux vidéo issu de la caméra embarquée est transmis en temps réel et visualisé sur un moniteur dédié.

Description du système livré

Aile autonome



Emetteur 2.4GHz
- pilotage direct
- retour télémétries du récepteur

Ecran video
- affichage image camera pilotage
- affichage données de vol temps réel



Station sol
- affichage informations télémétriques
- planification des vols
- programmation contrôleur de vol
- positionnement sur cartes Google
*PC non fourni

Les exemples d'activités

Activités :

- Raccordement des capteurs et des actionneurs
- Configuration et paramétrage de la carte de commande
- Paramétrage des modes de fonctionnements
- Intégration d'un capteur de localisation GPS compatible avec le réseau SigFox
- Intégration d'une ou plusieurs caméras (conventionnelle ou thermique)
- Configuration du poste de pilotage et du serveur de collecte
- Programmation des modes de pilotage automatiques